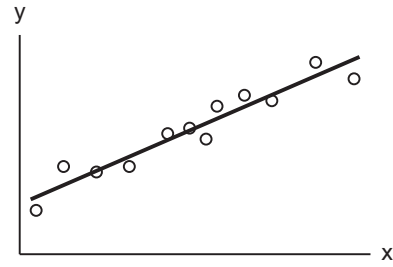


# 知能科学：ニューラルネットワーク

平井 慎一

立命館大学 ロボティクス学科

## 線形

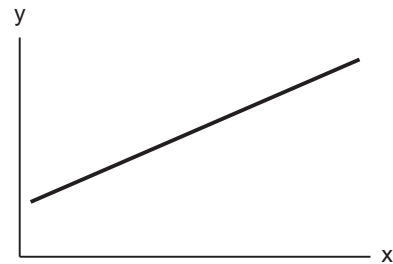


直線で近似

## 講義の流れ

- 1 ニューロンモデル
- 2 近似定理
- 3 学習
- 4 まとめ

## 線形



線形関数  $y = ax + b$

## ニューラルネットワーク

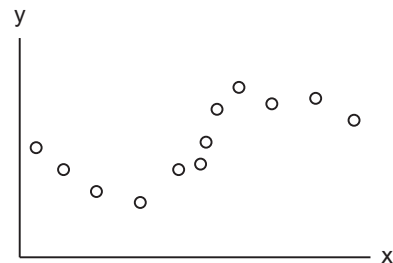
### ニューラルネットワーク (Neural Network)

信号を扱う基本技術の一つ  
深層学習 (Deep Learning) の基礎

### 深層学習 (Deep Learning)

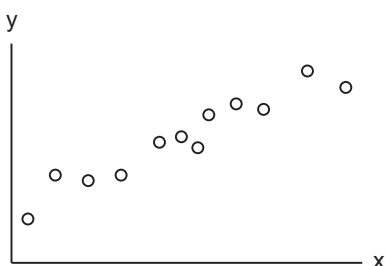
アルファ碁で使用  
データを与えて、規則を自動獲得  
(犬と猫の画像を与えて、犬と猫を区別する)

## 非線形



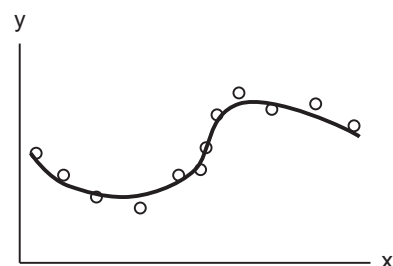
データ

## 線形



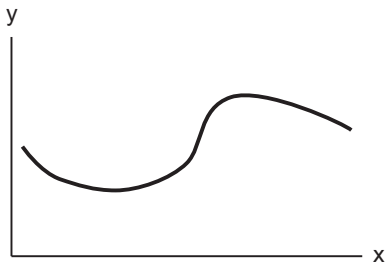
データ

## 非線形



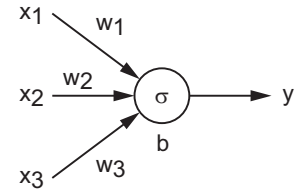
曲線で近似

## 非線形



非線形関数？

## ニューロン (神経細胞) モデル

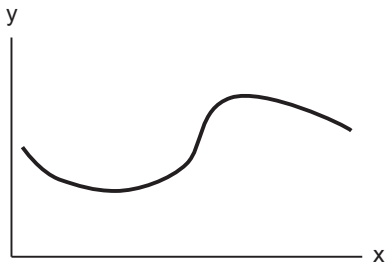


$$y = \sigma(w_1x_1 + w_2x_2 + w_3x_3 + b)$$

$x_1, x_2, x_3$  入力  $y$  出力  
 $w_1, w_2, w_3$  重み  $b$  バイアス

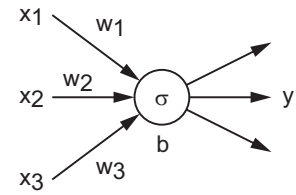
$w_1, w_2, w_3, b$  は定数

## 非線形



非線形関数 ニューラルネットワーク

## ニューロン (神経細胞) モデル

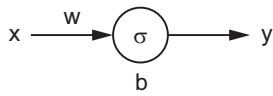


$$y = \sigma(w_1x_1 + w_2x_2 + w_3x_3 + b)$$

$x_1, x_2, x_3$  入力  $y$  出力  
 $w_1, w_2, w_3$  重み  $b$  バイアス

$w_1, w_2, w_3, b$  は定数

## ニューロン (神経細胞) モデル

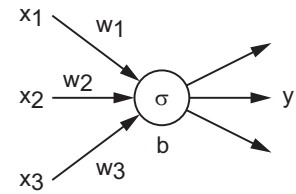


$$y = \sigma(wx + b)$$

$x$  入力  $y$  出力  
 $w$  重み  $b$  バイアス

$w, b$  は定数

## ニューロン (神経細胞) モデル



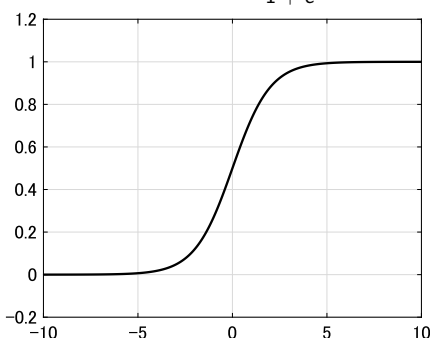
$$y = \sigma(\mathbf{w}^T \mathbf{x} + b)$$

$$\mathbf{x} = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} \quad \mathbf{w} = \begin{bmatrix} w_1 \\ w_2 \\ w_3 \end{bmatrix}$$

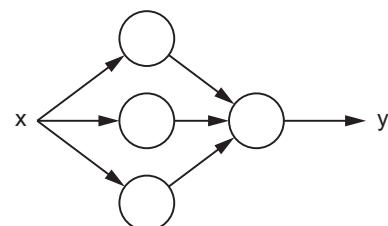
入力ベクトル 重みベクトル

## シグモイド関数

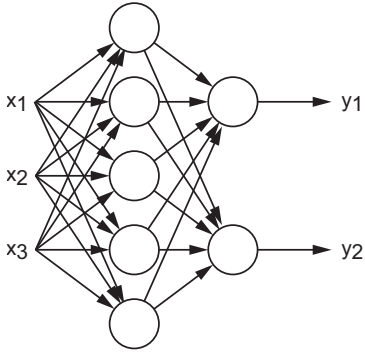
$$\sigma(x) = \frac{1}{1 + e^{-x}}$$



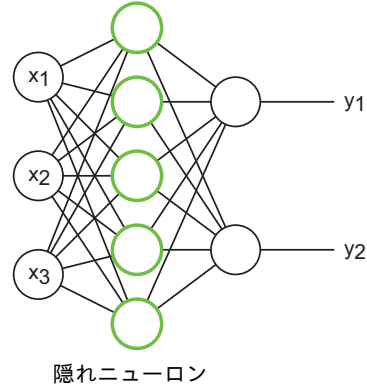
## ニューラルネットワーク (1入力1出力)



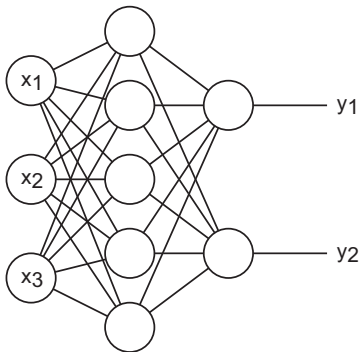
## ニューラルネットワーク (3入力2出力)



## ニューラルネットワーク (3入力2出力)

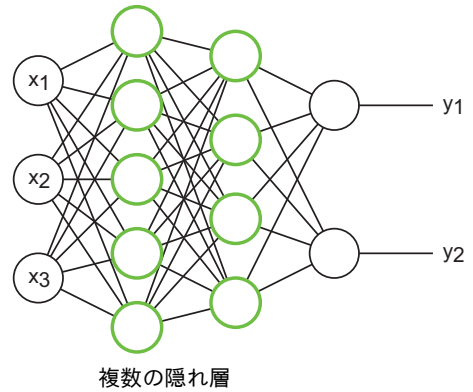


## ニューラルネットワーク (3入力2出力)

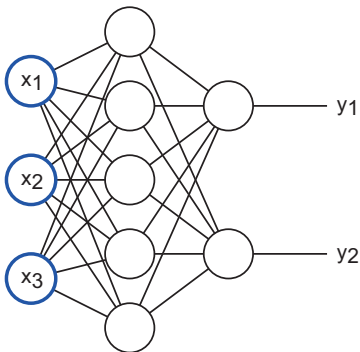


入力信号を出力するニューロンを導入

## ニューラルネットワーク (3入力2出力)

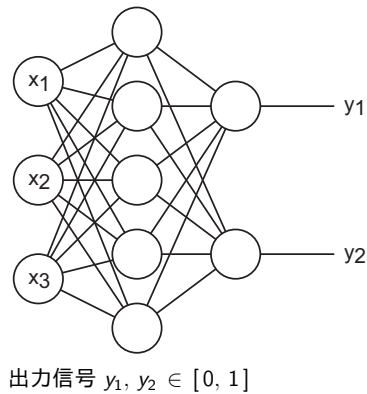


## ニューラルネットワーク (3入力2出力)

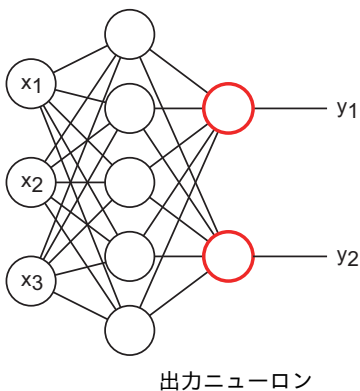


入力ニューロン

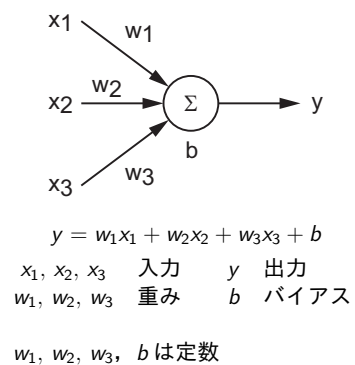
## ニューラルネットワークの出力



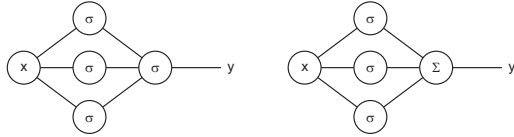
## ニューラルネットワーク (3入力2出力)



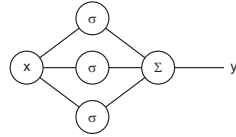
## 総和ニューロン



## ニューラルネットワークの出力

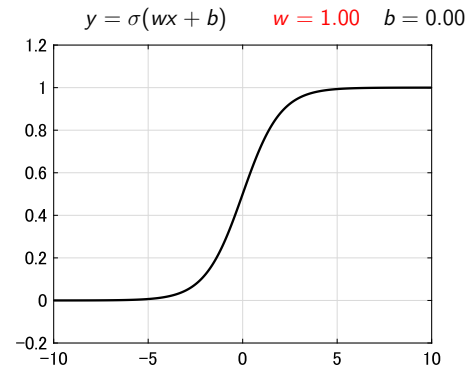


出力ニューロン：シグモイド  
出力信号： $y \in [0, 1]$

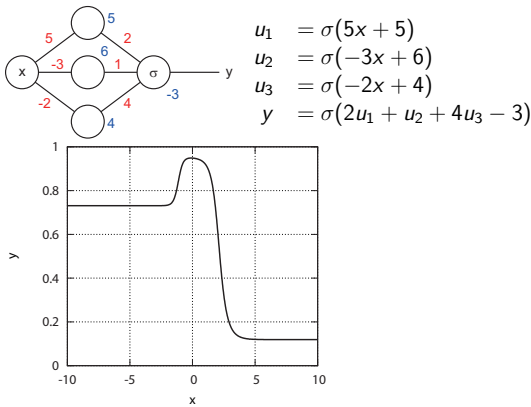


総和  
 $y \in (-\infty, \infty)$

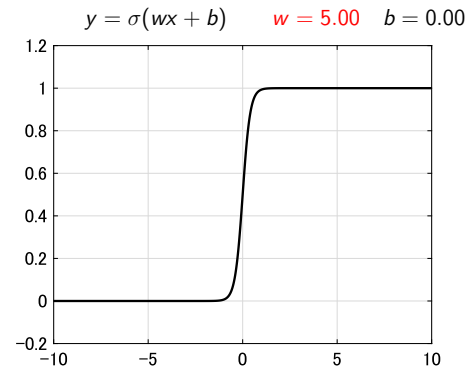
## ニューロンモデルの挙動



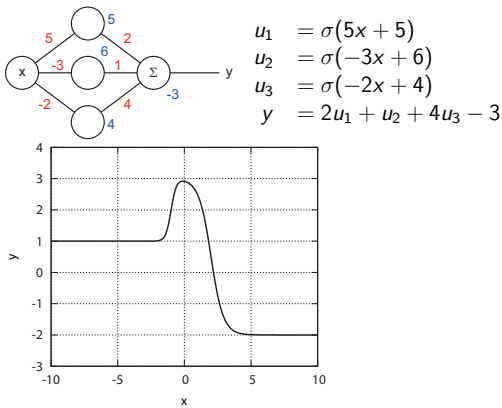
### 例



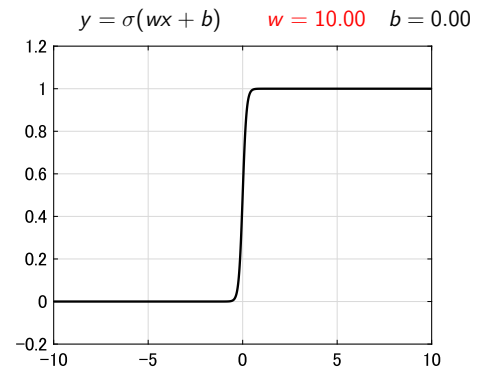
### ニューロンモデルの挙動



### 例



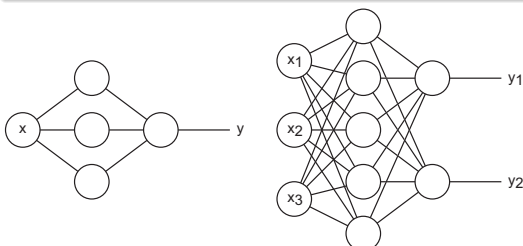
### ニューロンモデルの挙動



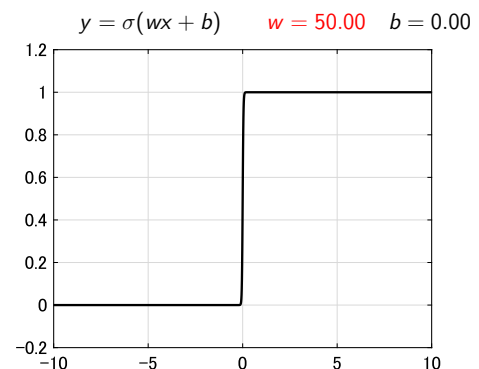
## 基本定理

### ニューラルネットワークの近似定理

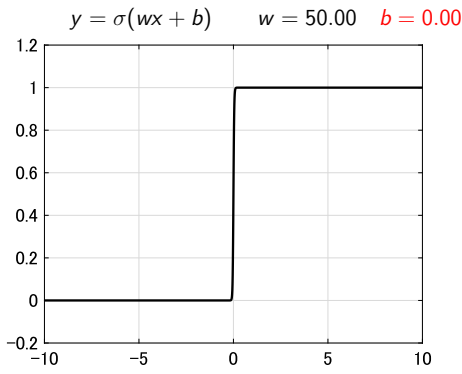
隠れ層が1層のニューラルネットワークは、  
任意の関数を任意の精度で近似することができる



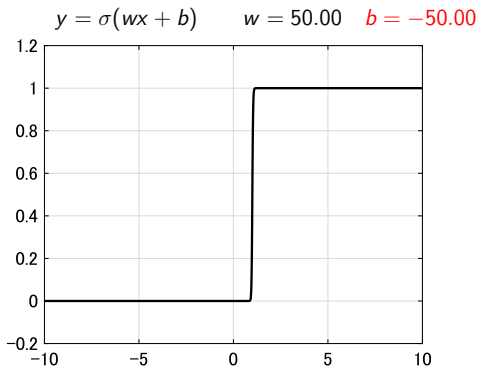
### ニューロンモデルの挙動



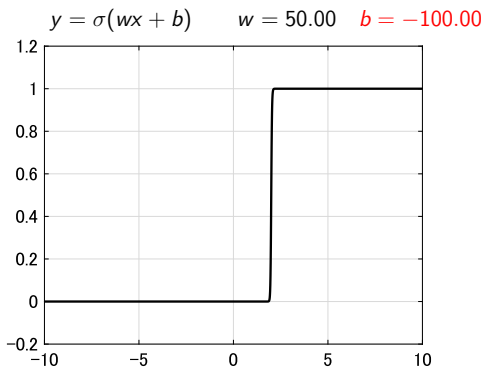
## ニューロンモデルの挙動



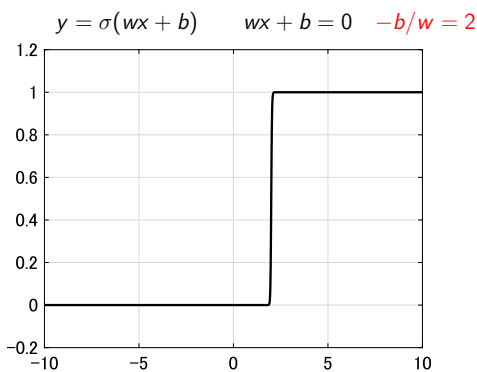
## ニューロンモデルの挙動



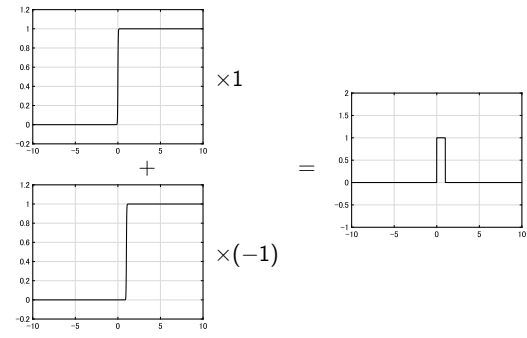
## ニューロンモデルの挙動



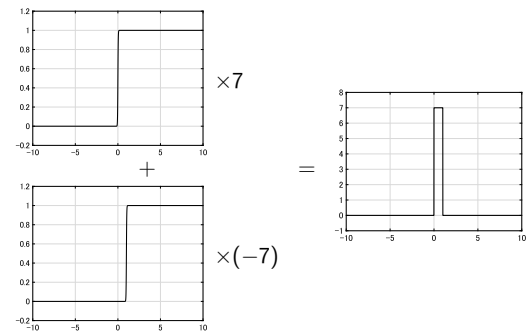
## ニューロンモデルの挙動



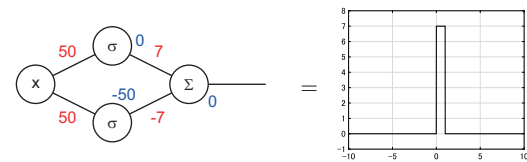
## パルス関数の生成



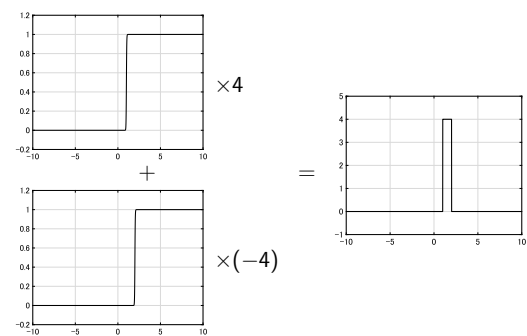
## パルス関数の生成



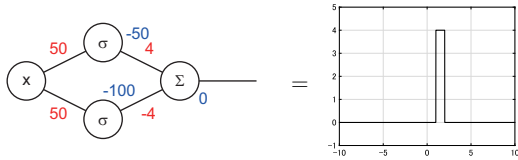
## パルス関数の生成



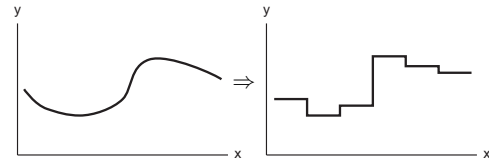
## パルス関数の生成



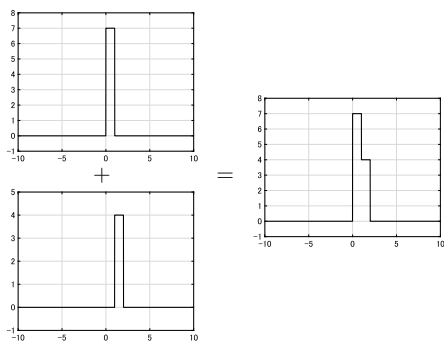
## パルス関数の生成



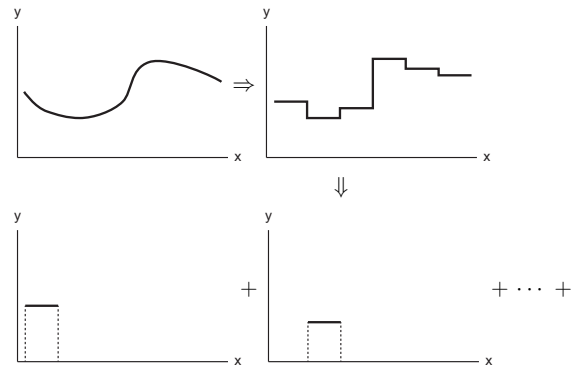
## 関数の近似



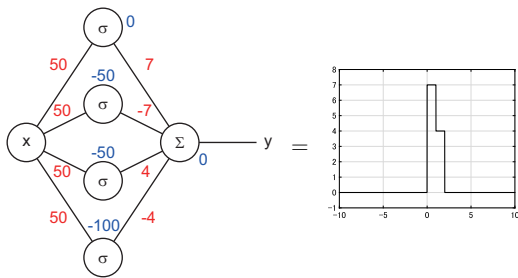
## 階段関数の生成



## 関数の近似



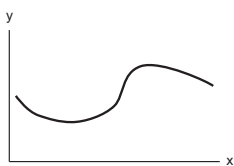
## 階段関数の生成



## 二変数関数の近似

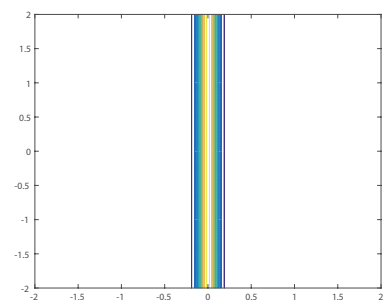
二次元ステップ関数を生成するネットワーク  
↓  
任意の二次元関数を近似できる。

## 関数の近似



## 二変数関数の近似

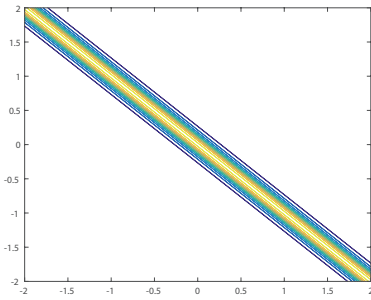
$$y = \sigma(a_1x_1 + a_2x_2 + c) - \sigma(a_1x_1 + a_2x_2 - c)$$



$$a_1 = r \cos \theta, \quad a_2 = r \sin \theta, \quad r = 20, \quad \theta = 0, \quad c = 1$$

## 二変数関数の近似

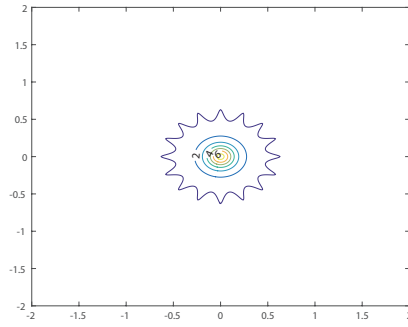
$$y = \sigma(a_1x_1 + a_2x_2 + c) - \sigma(a_1x_1 + a_2x_2 - c)$$



$$a_1 = r \cos \theta, \quad a_2 = r \sin \theta, \quad r = 20, \quad \theta = \pi/4, \quad c = 1$$

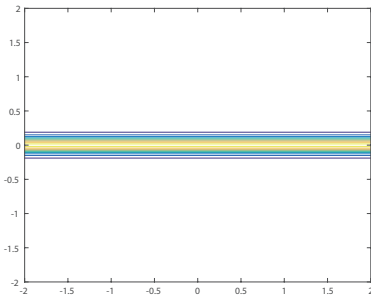
## 二変数関数の近似

帯状関数の重ね合わせ N = 16



## 二変数関数の近似

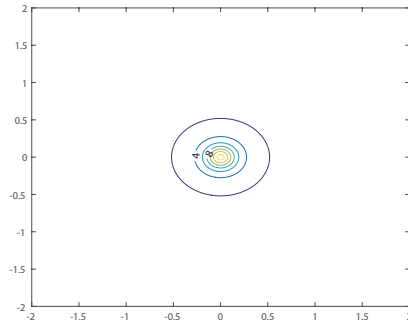
$$y = \sigma(a_1x_1 + a_2x_2 + c) - \sigma(a_1x_1 + a_2x_2 - c)$$



$$a_1 = r \cos \theta, \quad a_2 = r \sin \theta, \quad r = 20, \quad \theta = 2\pi/4, \quad c = 1$$

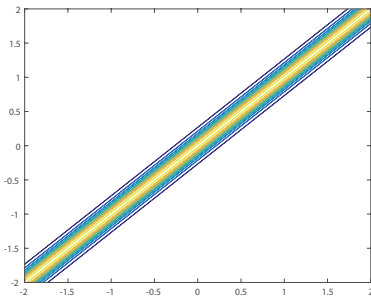
## 二変数関数の近似

帯状関数の重ね合わせ N = 32



## 二変数関数の近似

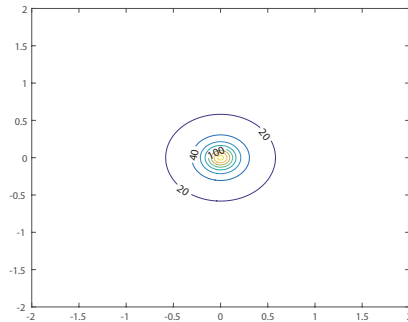
$$y = \sigma(a_1x_1 + a_2x_2 + c) - \sigma(a_1x_1 + a_2x_2 - c)$$



$$a_1 = r \cos \theta, \quad a_2 = r \sin \theta, \quad r = 20, \quad \theta = 3\pi/4, \quad c = 1$$

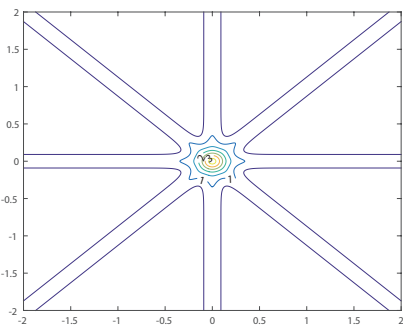
## 二変数関数の近似

帯状関数の重ね合わせ N = 360

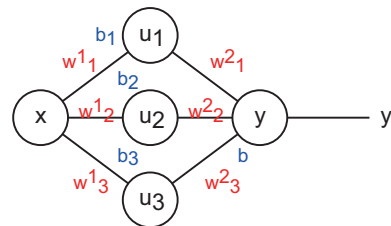


## 二変数関数の近似

帯状関数の重ね合わせ N = 8



## 教師信号と誤差



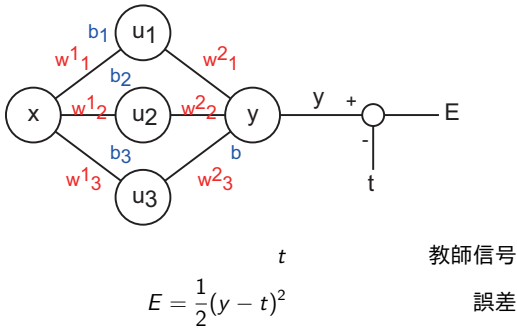
$$u_1 = \sigma(w_1^1x + b_1)$$

$$u_2 = \sigma(w_2^1x + b_2)$$

$$u_3 = \sigma(w_3^1x + b_3)$$

$$y = \sigma(w_1^2u_1 + w_2^2u_2 + w_3^2u_3 + b)$$

## 教師信号と誤差



## 最急降下法

誤差  $E$  が最小になるように、重みとバイアスを修正

$$\min E(w_1^1, w_2^1, w_3^1, b_1, b_2, b_3, w_1^2, w_2^2, w_3^2, b)$$

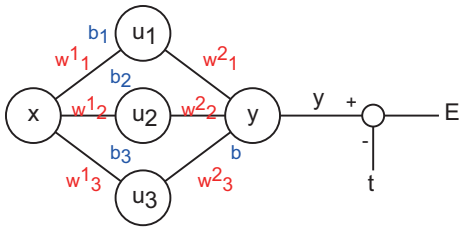
偏微分

$$\frac{\partial E}{\partial w_1^1}, \frac{\partial E}{\partial w_2^1}, \frac{\partial E}{\partial w_3^1}, \frac{\partial E}{\partial b_1}, \frac{\partial E}{\partial b_2}, \frac{\partial E}{\partial b_3}, \frac{\partial E}{\partial w_1^2}, \frac{\partial E}{\partial w_2^2}, \frac{\partial E}{\partial w_3^2}, \frac{\partial E}{\partial b}$$

を計算し、再急降下法を適用

$$w_1^1 := w_1^1 - \alpha \frac{\partial E}{\partial w_1^1}, w_2^1 := w_2^1 - \alpha \frac{\partial E}{\partial w_2^1}, \dots, b := b - \alpha \frac{\partial E}{\partial b}$$

## 教師信号と誤差



### 学習

誤差  $E$  が最小になるように、重みとバイアスを修正

## 偏微分の計算

シグモイド関数

$$\sigma(x) = \frac{1}{1 + e^{-x}}$$

このとき

$$1 - \sigma(x) = \frac{e^{-x}}{1 + e^{-x}}$$

シグモイド関数の微分

$$\begin{aligned} \sigma'(x) &= \frac{-(-e^{-x})}{(1 + e^{-x})^2} \\ &= \frac{1}{1 + e^{-x}} \cdot \frac{e^{-x}}{1 + e^{-x}} \\ &= \sigma(x)(1 - \sigma(x)) \end{aligned}$$

## 最急降下法

関数  $f(x, y)$  が最小になる  $(x, y)$  を求める.

$$\min f(x, y)$$

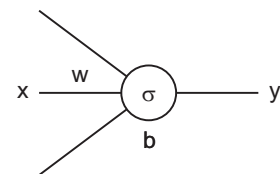
漸化式：

現在の値  $(x_n, y_n)$  から次の値  $(x_{n+1}, y_{n+1})$  を計算

$$\begin{aligned} x_{n+1} &= x_n - \alpha \frac{\partial f}{\partial x}(x_n, y_n) \\ y_{n+1} &= y_n - \alpha \frac{\partial f}{\partial y}(x_n, y_n) \end{aligned}$$

$\alpha$ ：小さな正の定数

## 偏微分の計算



$$y = \sigma(\dots + wx + \dots + b)$$

$$\begin{aligned} \frac{\partial y}{\partial x} &= \sigma'(\dots) \cdot w \\ &= \sigma(\dots) \{1 - \sigma(\dots)\} w \\ &= y(1 - y)w \end{aligned}$$

## 最急降下法

勾配ベクトル：関数値  $f(x, y)$  が最も増加する方向

$$\begin{bmatrix} \partial f / \partial x \\ \partial f / \partial y \end{bmatrix}$$

↓

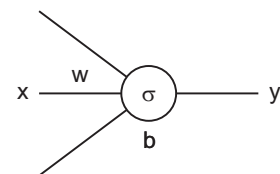
関数値  $f(x, y)$  が最も減少する方向

$$-\begin{bmatrix} \partial f / \partial x \\ \partial f / \partial y \end{bmatrix}$$

漸化式：

$$\begin{bmatrix} x_{n+1} \\ y_{n+1} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} x_n \\ y_n \end{bmatrix} + \alpha \left( -\begin{bmatrix} \partial f / \partial x \\ \partial f / \partial y \end{bmatrix} \right)$$

## 偏微分の計算

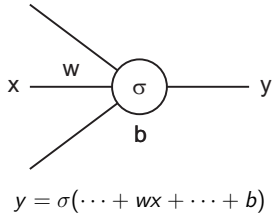


$$y = \sigma(\dots + wx + \dots + b)$$

$$\begin{aligned} \frac{\partial y}{\partial w} &= \sigma'(\dots) \cdot x = y(1 - y)x \\ \frac{\partial y}{\partial b} &= \sigma'(\dots) \cdot 1 = y(1 - y) \end{aligned}$$



## 偏微分の計算



$$\frac{\partial y}{\partial x} = y(1-y)w$$

$$\frac{\partial y}{\partial w} = y(1-y)x \quad \frac{\partial y}{\partial b} = y(1-y)$$

## 偏微分の計算

$$u_1 = \sigma(\dots + w_1^1 x + \dots)$$

$$\frac{\partial u_1}{\partial w_1^1} = u_1(1-u_1)x$$

$$\begin{aligned} \frac{\partial E}{\partial w_1^1} &= (y-t)y(1-y)w_1^2 u_1(1-u_1)x \\ &= \frac{\partial E}{\partial w_1^2} w_1^2(1-u_1)x \end{aligned}$$

## 偏微分の計算

$$\frac{\partial E}{\partial w_1^2} = (y-t) \frac{\partial y}{\partial w_1^2}$$

$$y = \sigma(\dots + w_1^2 u_1 + \dots)$$

$$\frac{\partial y}{\partial w_1^2} = y(1-y)u_1$$

$$\frac{\partial E}{\partial w_1^2} = (y-t)y(1-y)u_1$$

## 偏微分の計算

$$\frac{\partial E}{\partial b_1} = (y-t) \frac{\partial y}{\partial b_1}$$

バイアス  $b_1$  の値を変えると  $u_1$  の値が変わる。  
 $u_1$  の値が変わると、 $y$  の値が変わる。

$$\frac{\partial y}{\partial b_1} = \frac{\partial y}{\partial u_1} \frac{\partial u_1}{\partial b_1}$$

$$y = \sigma(\dots + w_1^2 u_1 + \dots)$$

$$\frac{\partial y}{\partial u_1} = y(1-y)w_1^2$$

## 偏微分の計算

$$\frac{\partial E}{\partial b} = (y-t) \frac{\partial y}{\partial b}$$

$$y = \sigma(\dots + b)$$

$$\frac{\partial y}{\partial b} = y(1-y)$$

$$\frac{\partial E}{\partial b} = (y-t)y(1-y)$$

## 偏微分の計算

$$u_1 = \sigma(\dots + b_1)$$

$$\frac{\partial u_1}{\partial b_1} = u_1(1-u_1)$$

$$\begin{aligned} \frac{\partial E}{\partial b_1} &= (y-t)y(1-y)w_1^2 u_1(1-u_1) \\ &= \frac{\partial E}{\partial b} w_1^2 u_1(1-u_1) \end{aligned}$$

## 偏微分の計算

$$\frac{\partial E}{\partial w_1^1} = (y-t) \frac{\partial y}{\partial w_1^1}$$

重み  $w_1^1$  の値を変えると  $u_1$  の値が変わる。  
 $u_1$  の値が変わると、 $y$  の値が変わる。

$$\frac{\partial y}{\partial w_1^1} = \frac{\partial y}{\partial u_1} \frac{\partial u_1}{\partial w_1^1}$$

$$y = \sigma(\dots + w_1^2 u_1 + \dots)$$

$$\frac{\partial y}{\partial u_1} = y(1-y)w_1^2$$

## 誤差逆伝搬法

出力ニューロンの重みとバイアスに関する偏微分

$$\frac{\partial E}{\partial w_k^2} = (y-t)y(1-y)u_k$$

$$\frac{\partial E}{\partial b} = (y-t)y(1-y)$$

隠れニューロンの重みとバイアスに関する偏微分

$$\frac{\partial E}{\partial w_k^1} = \frac{\partial E}{\partial w_k^2} w_k^2(1-u_k)x$$

$$\frac{\partial E}{\partial b_k} = \frac{\partial E}{\partial b} w_k^2 u_k(1-u_k)$$

誤差逆伝搬法 (Back Propagation)

## 誤差逆伝搬法

出力ニューロンの重みとバイアスの更新

$$w_k^2 := w_k^2 - \alpha \frac{\partial E}{\partial w_k^2}$$

$$b := b - \alpha \frac{\partial E}{\partial b}$$

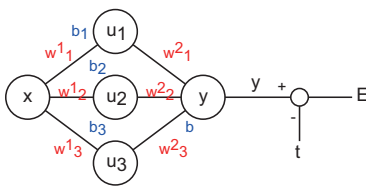
隠れニューロンの重みとバイアスの更新

$$w_k^1 := w_k^1 - \alpha \frac{\partial E}{\partial w_k^1}$$

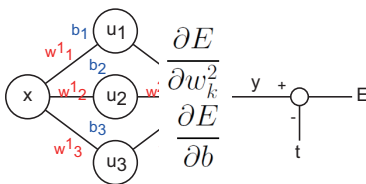
$$b_k := b_k - \alpha \frac{\partial E}{\partial b_k}$$

誤差逆伝搬法 (Back Propagation)

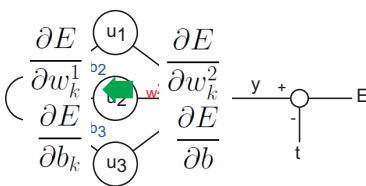
## 誤差逆伝搬法



## 誤差逆伝搬法



## 誤差逆伝搬法



## 例

入力と教師データ

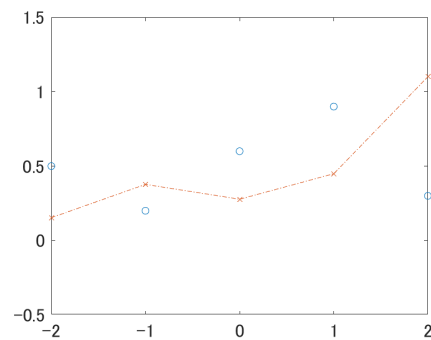
x	-2	-1	0	1	2
t	0.5	0.2	0.6	0.9	0.3

サンプルプログラム ANN\_example.m  
Deep Learning Toolbox が必要

隠れニューロン 10 個

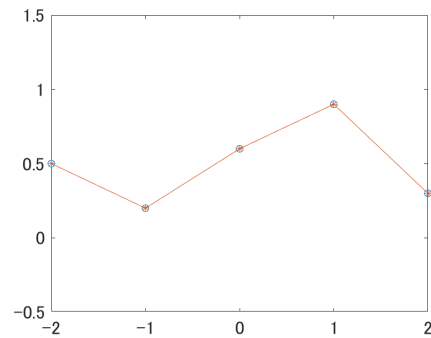
## 例

学習前



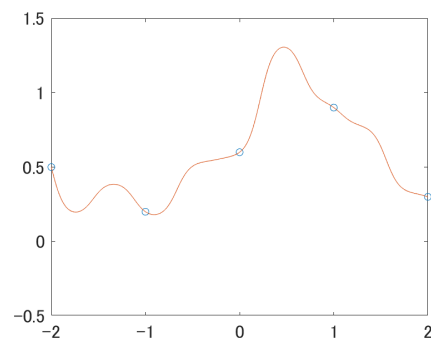
## 例

学習後

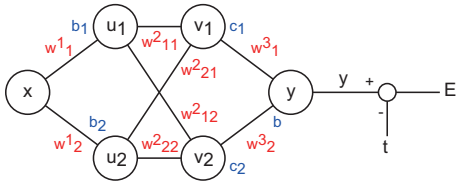


## 例

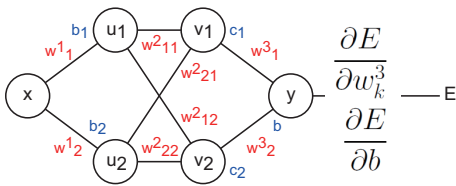
関数



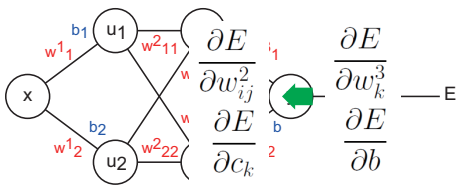
## 誤差逆伝搬法



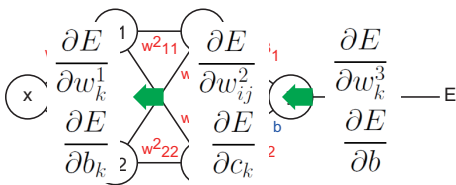
## 誤差逆伝搬法



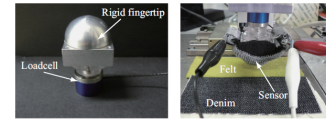
## 誤差逆伝搬法



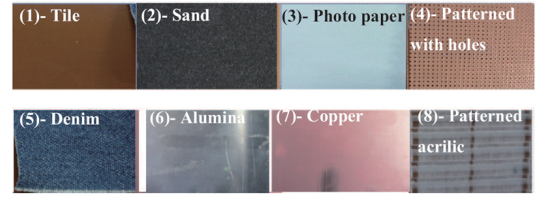
## 誤差逆伝搬法



## テクスチャーの識別

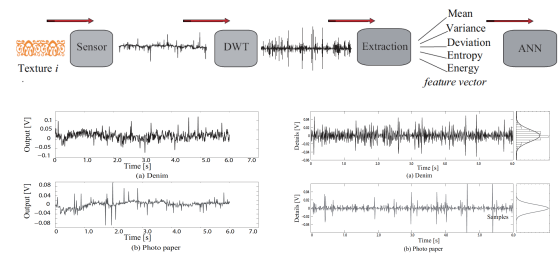


ロボット指と触覚センサ



8種類のテクスチャー

## テクスチャーの識別



センサ信号 ウェーブレット変換  
上：デニム地 下：写真用紙

## テクスチャーの識別

	1	2	3	4	5	6	7	8
1	90							
2		77	5					
3		10	11	85	8			6
4				73				
5			12	5	19	100		
6							80	5
7			9	5			20	89
8								100

正解率 86.5%

## まとめ

### ニューロンモデル

シグモイド関数 シグモイドニューロン

### ニューラルネットワーク

入力層 隠れ層 出力層

### 近似定理

隠れ層が1層のニューラルネットワーク

### 学習

誤差逆伝搬法 (Back Propagation)

## レポート

manaba+R に pdf ファイルで提出。  
締切：12月11日（月曜）午前1時

図に示すニューラルネットワークにおいて、逆誤差伝搬学習を行う。入力  $x$ 、出力  $y$ 、教師信号  $t$ 、誤差  $E$  の関係は

$$\begin{aligned}u_1 &= \sigma(w_1^1 x + b_1), & u_2 &= \sigma(w_2^1 x + b_2), \\v_1 &= \sigma(w_{11}^2 u_1 + w_{21}^2 u_2 + c_1), & v_2 &= \sigma(w_{12}^2 u_1 + w_{22}^2 u_2 + c_2), \\y &= \sigma(w_1^3 v_1 + w_2^3 v_2 + b), & E &= \frac{1}{2}(y - t)^2\end{aligned}$$

と表される。ここで  $\sigma(x) = 1/(1 + e^{-x})$  である。

- (1) 偏微分  $\partial E / \partial w_1^3$ ,  $\partial E / \partial w_2^3$  を計算せよ。
- (2) 偏微分  $\partial E / \partial w_{11}^2$  を計算し,  $\partial E / \partial w_1^3$  を用いて表せ。
- (3) 偏微分  $\partial E / \partial w_{12}^2$  を計算し,  $\partial E / \partial w_2^3$  を用いて表せ。
- (4) 偏微分  $\partial E / \partial w_1^1$  を計算し,  $\partial E / \partial w_{11}^2$  と  $\partial E / \partial w_{12}^2$  を用いて表せ。

## レポート

