接触力学期末試験

1.図 1-(a),(b) に示すように物体を指で把持する.それぞれの把持において,物体が把持可能か否かを判定せよ.物体の荷重は W=1 , 指と物体の間の摩擦係数は $\mu=1/2$ とする.

 $(15 点 \times 2=30 点)$

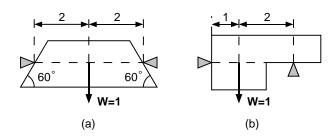


図 1: 物体の把持

2.図 2-(a) に示すようにビンをコーナーに案内する.ビンを動かしているとき,図 2-(b) に示すように,ビンの姿勢誤差は微小であるとして(たとえば,ビンがひっくり返ったりはしない),接触状態グラフを描け.(25点)

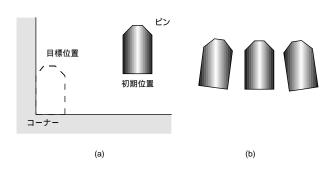


図 2: ビンをコーナーに案内

3.図3に示す物体を,4個のフィクスチャ(物体の運動を制約する物体)で固定する.フィクスチャは物体に点接触すると仮定する.フォームクロージャになるように,フィクスチャを配置せよ.答案用紙に物体と配置したフィクスチャを描くこと.(25点)



フィクスチャ

図 3: 物体を 4 個の点接触フィクスチャで固定

4.次の語句の中から二つを選び説明せよ.できるだけ詳しく,わかりやすく説明すること.絵や図を用いても構わない.三つ以上書いても,三つめ以降は採点の対象としないので注意.

 $(10 点 \times 2 = 20 点)$

- (a) 物体表面インピーダンス
- (b) 振動輸送 (振動駆動)
- (c) レオロジーモデル
- (d) 摩擦錐
- (e) コンプライアンスセンタ