



力触覚技術応用コンソーシアム 研究会2023



本コンソーシアムはヒトの力触覚の原理の解明を基礎にしながら、工学的に力触覚の過程を再現し、さらには応用にかかわるシームレスな情報収集・分析・構築のシステムの開発、さらに、その得られた技術を産業界とも共有することを目的としています。

今回の研究会では、川田テクノロジーズ株式会社の五十棲隆勝先生をお迎えして、産業用ロボットの進歩と新しい展開についてのご講演と、立命館大学と新潟大学の持つ触覚センサ技術の研究成果、並びに現地では成果のデモ展示を行います。

9 / FRI
15 13:30
-16:30

- 立命館 東京キャンパス 教室4・5
(JR東京駅徒歩1分 サビアタワー8F)
- 同時オンライン配信予定
- 研究会・懇親会(情報交換会)：無料



詳細・参加お申し込み

[https://
bit.ly/tactile230915](https://bit.ly/tactile230915)

13:30 開会挨拶

13:35 招待講演

川田グループのロボット開発の歴史

—センサーフィードバック技術で出来ることが増えたロボット—
五十棲 隆勝(川田テクノロジーズ株式会社 理事・技師長)

14:35 休憩

14:40 研究発表

MEMS触覚センサの特性改善とその応用計測技術
寒川 雅之(新潟大学 工学部 准教授)

15:20 研究発表

MEMS触覚センサによる動作計測とAIによる識別
野間 春生(立命館大学 情報理工学部 教授)

16:00 展示発表 開発中の触覚センサ展示

16:30 懇親会(情報交換会)