

designed by Freepik



力触覚技術応用 コンソーシアム 研究会

本コンソーシアムはヒトの力触覚の原理の解明を基礎にしながら、工学的に力触覚の過程を再現し、さらには応用にかかわるシームレスな情報収集・分析・構築のシステムをつくり、その得られた技術を企業様などとも共有することを目的としています。今回の研究会は、様々な場所で労働を代替するサービスロボット「ワークロイド」の普及に関する講演や立命館大学と新潟大学の持つ触覚センサ技術の紹介を行います。

2021 **9.21** **Tue** **14:00-16:30**

※オンライン開場 13:45

会場にて
研究成果を
展示予定!

参加費 **無料**

会場

Zoomミーティング および
~~立命館大学 大阪いばらきキャンパス C471 セミナールーム~~
※新型コロナウイルス拡大防止のため、オンライン会場での開催に変更いたします。

PROGRAM

- 14:00 開会挨拶
- 14:05 **招待講演**
**ワークロイド・ユーザーズ・アソシエーション:
ユーザー視点からのロボット普及を考える会**
高西 淳夫 (早稲田大学 理工学術院 教授)
- 14:55 休憩
- 15:00 **研究報告**
**MEMS触覚センサの開発状況
～感度向上とさらなる高機能化に向けて～**
寒川 雅之 (新潟大学工学部 マイクロマシン工学研究室 准教授)
- 15:40 **MEMS触覚センサのための
機械学習による信号処理と実用動作回路の開発**
野間 春生
(立命館大学 情報理工学部 情報理工学科
メディアエクスペリエンスデザイン研究室 教授)
- 16:20 全体討議
- 16:30 閉会挨拶



参加お申し込み
(※切: 9月14日[火])

参加ご希望の方は、下記リンクよりお申し込みください。

<https://bit.ly/tactile210921>



スマートフォンや
携帯電話からは
このQRコードで
アクセスできます。

※新型コロナウイルスの感染拡大により、プログラム・会場が変更になる場合がございます。ご了承ください。