

電子情報工学演習 ロボットプログラミング 課題レポート

クラス	ロボット 番号	氏 名	学生証 番号																	
-----	------------	--------	-----------	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--

ロボットの特徵 (機能・特徴を箇条書きで3~5点列挙する)

(1)

(2)

(3)

(4)

(5)

ロボットの構成

スケッチを描く(または、スケッチを貼る、写真を貼る)

基本形状

(車型、人型、アーム型、…)

主要構成部品

モーター (個)

サウンド

ランプ (個)

超音波距離センサ (個)

光センサ (個)

タッチセンサ (個)

音センサ (個)

回転センサ (個)

※モーターに付属

本レポート用紙をコピーして使用してよい。1ページ目はこの書式を用いること。2ページ目以降は市販のレポート用紙などを使用してもよい。手書きでもパソコンで作成してもよい。ファイルはインターネットからダウンロードできる。アドレスは <http://www.ritsumeai.ac.jp/se/re/izumilab/lecture/18robo/>

※教員記入欄	受領日	再提出 受領日
体裁 〔 〕 綴じ(ホチキス)が雑 〔 〕 文字が読めない・汚い	〔 〕 のりづけが雑 〔 〕 書き方が乱雑	
文章 〔 〕 誤字脱字が多い 〔 〕 文章量が少なすぎる	〔 〕 日本語用法の誤り、稚拙な表現 〔 〕 筋道がたっていない、構成・展開が混乱している	
内容 〔 〕 内容が信用できない 〔 〕 完成度が低い	〔 〕 創意工夫した所・アピールポイントが不明 〔 〕 盗用の疑い、必要な参考資料が引用されていない	

プログラム

プログラムを印刷して貼る

